

TUMSAT-OACIS Repository - Tokyo

University of Marine Science and Technology

(東京海洋大学)

2021/2022 Annual Cruise Report of the T/V
Shinyo Maru Voyage : Fiscal Year 2021 Cruise
Report

メタデータ	言語: jpn 出版者: 公開日: 2023-02-28 キーワード (Ja): キーワード (En): 作成者: メールアドレス: 所属:
URL	https://oacis.repo.nii.ac.jp/records/2643

1. 令和3年度（2021年度）航海報告 (Fiscal Year 2021 Cruise Report)

1.1 概要 (Annual Cruise Summary)

研究練習船神鷹丸の令和3年度（2021年度）航海は、実習航海・ドックなどで132日航海し、8769.3マイル航走した。新型コロナウイルス感染症流行により延期していた、令和2年度の乗船実習ⅡをSY-21-02として実施した。また、フレッシュマンセミナー等の一部航海が、延期又は中止となった。

なお、航海報告は専攻科進学に関わる実習、SY-21-02、SY-21-07、SY-21-08、SY-21-15、SY-21-19USCのみ行う。

Table 1.1 年間航海実施表 (Annual Cruise Itineraries)

航海日程及び航程	乗船乗組員	乗船学生	乗船研究者等	主寄港地備考
【SY-21-02】 乗船実習Ⅱ航海 Apr. 28 - May. 10, 2021	21名	4年次学生13名	-	-
【SY-21-07】 乗船実習Ⅱ航海 Jul. 12 - Aug. 6, 2021	22名	3年次学生15名	-	佐世保、函館
【SY-21-08】 乗船実習Ⅲ航海 Aug. 18 - Sep. 8, 2021	22名	4年次学生18名	-	別府、大阪
【SY-21-10】 産総研航海 Oct. 4 - Oct. 25, 2021	21名	4年次学生1名 大学院生3名	8名	お台場
【SY-21-11】 日中韓航海 Oct. 26, 2021	21名	大学院生3名	2名	-
【SY-21-12】 共同利用航海 Nov. 5 - Nov. 9, 2021	21名	3年次学生35名 4年次学生4名 大学院生4名	4名	三崎、熱海
【SY-21-13】 定期検査工事航海 Nov. 17 - Dec. 11, 2021	22名	-	4名	三崎
【SY-21-14】 訓練航海（乗船実習Ⅳ） Dec. 21 - Dec. 23, 2021	22名	4年次学生18名	-	-

【SY-21-15】 乗船実習Ⅳ Feb. 1 – Feb. 10, 2022	22 名	4 年次学生 18 名	-	晴海
【SY-21-16USC】 試運転航海 Jun. 14 – Jun. 16, 2021	20 名	-	6 名	-
【SY-21-17USC】 港内シフト Jan. 18, 2022	22 名	4 年次学生 18 名	-	晴海
【SY-21-18USC】 港内シフト Mar. 3, 2022	19 名	4 年次学生 16 名	-	晴海
【SY-21-19USC】 乗船実習Ⅳ Mar. 7 – Mar. 8, 2022	18 名	4 年次学生 16 名	-	-
【SY-21-20USC】 港内シフト Mar. 15, 2022	18 名	4 年次学生 17 名	-	晴海

1.2 神鷹丸要目表 (Ship Specifications)

船名	神鷹丸		
船の種類	第3種 漁船		
船舶所有者	東京海洋大学		
船舶の使用者	東京海洋大学		
船籍港	東京		
信号符字	7JVV		
船舶番号	142573		
IMO 番号	9767675		
船長	宮崎 唯史		
全長	64.55 メートル		
垂線間長	58.00 メートル		
幅(型)	12.10 メートル		
深さ(型)	4.55 メートル		
総トン数	986 トン		
純トン数	402 トン		
主推進電動機	2 基 800kW×885min ⁻¹		
主発電機関	3 基 810kW×900min ⁻¹		
航海速力	12.0knots		
最大搭載人員	職員	9名	部員 13名
	実習生	44名	その他(教員) 10名
	合計	76名	
漁業種類	トロール漁業、マグロ延縄漁業、イカ釣り漁業、流し網漁業等		
航海設備	磁気コンパス、音響測深機、ジャイロコンパス及びオートパイロット、レーダー (S バンド、X バンド)、電子海図表示装置		

調査研究設備 (ECDIS)、電磁ログ、海図プロッター、航海用衛星測位装置、自動船舶識別装置 (AIS)、航海当直警報装置 (BNWAS) 等
 表層生物環境モニタリングシステム、CTD システム、XBT/XCTD システム、海中粒径計測装置、環境センサー付 0.25 m²多段開閉ネット、コットエンド開閉式多段仔稚魚採集ネット、層別採水用水中ポンプ装置、観測用ネット、採泥器、全周型スキャニングソナー、水中測位装置、計量魚群探知機、マルチナロービーム海底地形探査装置、サブボトム・プロファイラー、超音波式多層流速計、潮流観測装置、マイクロ波波高計、気象衛星受画装置

漁業観測用ウインチ設備 トロールウインチ 39.2kN 60m/min 1台
 7000 メートル CTD ウインチ 1台
 3000 メートル多目的アーマードケーブルウインチ 1台
 4000 メートル観測ウインチ 1台
 1500 メートル BT ウインチ 1台

Specifications

Name of Ship: Shinyo maru
 Type: Training Vessel, Motor Ship
 Owner: Tokyo University of Marine Science and Technology
 User: Tokyo University of Marine Science and Technology
 Port of Registry: TOKYO
 Call sign: 7JVV
 Ship's Number: 142573
 IMO Number: 9767675

Name of Master: Tadashi Miyazaki

Dimension: Length Overall 64.55 Meters Breadth 12.10 Meters
Length (p.p.) 58.00 Meters Depth 4.55 Meters

Gross Tonnage: 986 Tons

Net Tonnage: 402 Tons

Propulsion motor: 800kW × 885min⁻¹ × 2sets

Main generator engine: 810kW × 900min⁻¹ × 3sets

Cruising Speed: 12.0 knots

Complement: Officers 9 persons Crew 13 persons
Cadets 44 persons Professors 10 persons
Total 76 persons

Type of Fishery: Trawling, Long-line tuna-fishing, Squid jigging, Driftnet, etc.

Navigation Equipment: Magnetic compass, Navigation Echo sounder, Gyrocompass & Autopilot, Radar (S-band, X-band), Electronic Chart Display and Information System, Electromagnetic log, Chart plotter, Global navigation Satellite System, Automatic identification system, Bridge navigation watch alarm system, etc.

Research Equipment: OPCS, CTD system, XCTD/XBT system, Submersible particle size analyzer, MOCNESS, Autonomous multiple codend opening/closing control system for MOHT, Depth-discrete water pump system, Observation nets, Bottom sampler, Scanning sonar, acoustic positioning system, Quantitative echo sounder, Multibeam echo sounders, Sub bottom profiler, Acoustic Doppler current profiler, Current profiler, Microwave Wave height meter, Meteorological satellite receiver, etc.

Winches for Marine Observation and Fishing:

Trawl winch, CTD winch, Multi-purpose armored cable winch,

Observation winch, BT winch