

TUMSAT-OACIS Repository - Tokyo

University of Marine Science and Technology

(東京海洋大学)

第三部 青鷹丸航海調査報告 平成8年度航海報告 期間
平成8年6月 海域 伊勢湾

メタデータ	言語: jpn 出版者: 公開日: 2008-04-10 キーワード (Ja): キーワード (En): 作成者: メールアドレス: 所属:
URL	https://oacis.repo.nii.ac.jp/records/208

1. 1. 航海の概要 General Account

伊勢湾における海況変動を明らかにすることを目的として伊勢湾、三河湾、伊良湖水道の観測を実施した。

観測は、伊勢湾奥から大王崎沖までの24点の観測点を、平成8年6月12日から平成8年6月16日の間で、名古屋港を起点に鳥羽、松阪、蒲郡港を利用し実施された。

なお、平成8年6月10日に東京を出港し、平成8年6月25日に帰港した。

港名	湊数	累計	着月日時	発月日時
名古屋 ガーデン埠頭	151.7			6月12日(水) 08:54
鳥羽 湊町埠頭				6月13日(木) 09:35
松阪 中央埠頭	50.4	202.1	6月14日(金) 14:58	6月15日(土) 07:47
蒲郡 No.7埠頭	61.5	252.5	6月15日(土) 15:08	6月16日(日) 15:25
名古屋港外	8.5	314.0	6月16日(日) 15:04	6月16日(日) 15:25
名古屋 ガーデン埠頭		322.5	6月16日(日) 16:18	

調査は、CTDを用いての水深・水温・塩分・溶存酸素の測定、及び採水、プランクトンの採集を中心とした観測を行った。以下観測項目として次のことを実施した。

- ・ OCTOPUS+ロゼット
- ・ NORPAC
- ・ Van Dorn 採水
- ・ 光測定
- ・ ORI-net サイド曳
- ・ ソリネット

このページは非表示です。

This page is hidden from view.

1. 3. 要目表 Particulars

Name of ship: Seiyo Maru
Kind: Training ship, Motor Ship
Owner: Ministry of Education, Science and Culture
User: Tokyo University of Fisheries
 4 Choume, Konan, Minato-ku, Tokyo
Port of Registry: Tokyo
Call Sign: JMFG
Name of Master: Yoshio Koike
Dimension: Length Overall 35.50Meters, Breadth 7.00Meters
 Length(p.p) 31.00Meters, Depth 3.40Meters
Gross Tonnage: 167.0Tons
Net Tonnage: 80.0Tons
Main Engine: Diesel Engine × 1 1,050ps × 1
 Single Screw(C.P.P)
Cruising Speed: 11.5Knots
Crew and Cadets: Officer 6
 Crew 10
 Professors 2
 Cadets 23
 Total 41
Type of Fishery: Tuna Long line fishing, Squid jigging fishing, Beam trawl, etc.
Navigation on Equipment: Electronic(GPS)navigation system, Automatic radar plotting aids,
 Radar, Autopilot system, Doppler sonar current indicator,
 Echo-sounder, Meteorological observation system, etc.
Research Equipment: Scientific echo-sounder, Digital Bathythermograph,
 CTD measuring system,
 Submarine video camera, Ship borne wave height meter, etc.
Winches for Marine Observation:
 2500m CTD winch × 1
 1500m BT winch × 1
 2000m oceanographic winch × 1